



Becas colaboración curso 2015/2016

Fecha: 18 Junio 2015

Vicerrectorado de Investigación, Innovación y Transferencia

Subcomisión de I+D+i

Propuesta del departamento *INGENIERIA DE SISTEMAS Y AUTOMATICA*

Núm Proyecto: 2015/42/00002

Responsable

Tornero Montserrat, Josep

E-mail

jtornero@isa.upv.es

Ext.

79578

Título proyecto

Programación de aplicaciones industriales con robots KUKA

Valoración proyecto

4

Descripción proyecto

Disponemos en las instalaciones de la CPI de 3 robots de brazo de la marca KUKA, que podrían ser utilizados en prácticas de asignaturas de grado y/o máster de robótica, así como para la realización de PFC/TFG/TFM. Además, se nos han suministrado 10 licencias del software educacional para impartir la programación de robots KUKA.

El objetivo de este proyecto consiste en preparar una serie de aplicaciones industriales tipo que puedan ser utilizadas como sesiones prácticas de programación de robots, similares a las ya existentes con otros robots del Departamento.

Actividades a realizar por el alumno

En una primera fase se adiestraría al alumno en el lenguaje de programación de los robots KUKA. Para ello se dispone de todo el material de cursos no presenciales incluidos en el software suministrado.

Seguidamente, implementaría las demos disponibles en el curso de KUKA, así como otras propuestas por los profesores.

Con ello, el alumno adquiriría una formación en programación de robots KUKA, al tiempo que ayudaría a preparar un conjunto de material didáctico.

Finalmente al alumno se le plantea alguna aplicación industrial tipo que tendrá que resolver con la experiencia adquirida en las fases anteriores.

La descripción de la actividad realizada será un buen material didáctico pero también de guía para posibles aplicaciones que el alumno tenga que desarrollar en el futuro dentro de su actividad profesional.

Horario

Flexible, adaptable a la disponibilidad del alumno (15 horas semanales)