



Becas colaboración curso 2017/2018

Fecha: 05 Julio 2017

Vicerrectorado de Investigación, Innovación y Transferencia

Subcomisión de I+D+i

Propuesta del departamento *INGENIERIA DE SISTEMAS Y AUTOMATICA*

Núm Proyecto: 2017/42/00005

Responsable

Zotovic Stanislav, Ranko

E-mail

rzotovic@isa.upv.es

Ext.

85795

Título proyecto

Puesta en marcha y control de un brazo robot de asistencia a minusválidos

Valoración proyecto

4

Descripción proyecto

Se trata de poner en marcha un brazo robot que asista a un minusválido en las tareas cotidianas como comer, beber, etc. El proyecto es una continuación de una labor de dos años. Se han realizado varias tesis fin de máster y trabajos fin de grado. Actualmente se está diseñando la segunda versión de la parte mecánica.

Actividades a realizar por el alumno

La puesta en marcha consiste en múltiples tareas desde la definición de la arquitectura funcional del sistema, implementación de diferentes formas de control, comunicación entre el usuario y el robot, comunicación entre los diferentes microprocesadores, diseño de la electrónica interfaz, etc. También se harían pruebas con pacientes.

Horario

Flexible